

ROBOT LEGO

Profesores coordinadores: José Osuna, Isabel Ramos y Juana Gallardo.
Luis Alonso Castillo, Carmen Otero, Paula Aniceto Ocaña, Jesús Carrillo Puyana,
Guillermo Ojeda Muñoz, Antonio Alcázar Gómez, Javier García Fernández y
Juan Valderas Gallardo.

I.E.S. Manuel de Falla. Avda. Palestina s/n, C. P. 11510, Puerto Real (Cádiz)

juanagallardocortes@gmail.com

Introducción: Somos alumnos del I.E.S Manuel De Falla y os vamos a presentar nuestro proyecto de lego que consiste en el funcionamiento de un ascensor.

Los materiales que hemos utilizado son todos piezas de lego en la que se incluyen:

- Servo-motor.
- Sensores.
- Motores.
- Piezas varias de lego.

El método que hemos utilizado para montar este robot ha sido complejo. Primero montamos una base sólida para que las dos torres no se tambaleasen después empezamos a construir dos torres por las cuales iría nuestro ascensor además en estas dos torres incluimos unos carriles por los cuales iría nuestro ascensor, después de terminar de construir estas dos torres empezamos a colocar los motores que hacen que nuestro ascensor suba y baje, al terminar todo este proceso empezamos a poner los sensores que pararian a nuestro ascensor en las tres diferentes plantas.

Conclusiones:

- Durante nuestro trabajo vimos que el diseño de la estructura era defectuoso porque la cabina rozaba con el riel. Este fallo lo subsanamos quitando los topes de la cabina.
- Otro problema que se nos planteó que el pasajero del ascensor modificaba el centro de gravedad de la cabina y lo arreglamos averiguando cual era el centro de gravedad de la misma.
- Es importante trabajar en equipo.
- Escuchar las opiniones de los demás.

